

December 9, 2015. Föreläsning 24  
SF1624 CELTE & CMETE

Innehållet:

- Symmetriska matriser
- Kvadratiska former

1. **Proposition.** Låt  $A$  vara  $n \times n$  matris. Följande är ekvivalenta:

- (1)  $A$  är symmetrisk ( $A = A^T$ ).
- (2) Det finns en ortonormal bas som består av egenvektorer
- (3) Det finns en ortogonal matris  $S$  så att  $S^T A S$  är diagonal.

2. **Proposition.** En symmetrisk matris  $A$  kan alltid diagonaliseras. Egenvektorerna till en symmetrisk matris som motsvarar olika egenvärden är ortogonala till varandra.

3. **Proposition.** Låt:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

- (1) Kan  $A$  diagonaliseras?
- (2) Bestäm en bas som består av egenvektorerna till  $A$ .
- (3) Bestäm en ortonormal bas som består av egenvektorerna till  $A$ .
- (4) Beräkna  $A^{100}$ .

4. **Proposition.** Låt:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 2 \end{bmatrix}$$

- (1) Kan  $A$  diagonaliseras?
- (2) Bestäm en bas som består av egenvektorerna till  $A$ .
- (3) Bestäm en ortonormal bas som består av egenvektorerna till  $A$ .
- (4) Beräkna  $A^{100}$ .

5. **Definition.** Betrakta en  $n \times n$  symmetrisk matris:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

Följande funktion  $Q: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  kallas för en kvadratisk form:

$$\begin{aligned} Q(\vec{x}) &= (\vec{x})^T A \vec{x} = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j = \\ &= a_{11} x_1^2 + a_{22} x_2^2 + \cdots + a_{nn} x_n^2 + \sum_{i < j} 2a_{ij} x_i x_j \end{aligned}$$

och  $A$  kallas för standardmatrisen till kvadratisk formen  $Q$ .

- Formen  $Q$  kallas för diagonal om  $a_{ij} = 0$  för alla  $i \neq j$ , dvs, om:

$$Q(\vec{x}) = a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + \cdots + a_{nn}x_n^2$$

- Formen  $Q$  kallas för positive definite om  $Q(\vec{x}) > 0$  för alla  $\vec{x}$  i  $\mathbb{R}^n$ .
- Formen  $Q$  kallas för negative definite om  $Q(\vec{x}) < 0$  för alla  $\vec{x}$  i  $\mathbb{R}^n$ .
- Formen  $Q$  kallas för indefinite om  $Q(\vec{x}) < 0$  för någon  $\vec{x}$  och  $Q(\vec{y}) > 0$  för någon  $\vec{y}$ .

6. **Uppgift.** Bestäm matriser till följande kvadratiske former och undersök om de är positive definite, negative definite eller indefinite:

- $3x_1^2 + 5x_1x_2 + x_2^2$ .
- $2x_1^2 - x_2^2 + 5x_3^2 + 2x_1x_2 - 5x_1x_3 + 7x_2x_3$ .
- $3x_1^2 - 2x_2^2 + 9x_3^2$ .

7. **Definition.** Låt  $\beta$  vara en bas i  $\mathbb{R}^n$ . Betrakta en kvadratisk form  $Q$ . Matrisen till  $Q$  i bas  $\beta$  är en unik symmetrisk matris  $M$  så att:

$$Q(\vec{x}) = [\vec{x}]_{\beta}^T M [\vec{x}]_{\beta}$$

Om  $M$  är matrisen till  $q$  i bas  $\beta$ , då funktionen  $\vec{x} \mapsto \vec{x}^T M \vec{x}$  kallas för kvadratiske formen  $Q$  i bas  $\beta$ .

8. **Proposition.** Låt  $A$  vara standardmatrisen till kvadratiske formen  $Q$  och  $\beta$  vara en bas till  $\mathbb{R}^n$ . Då matrisen till  $Q$  i bas  $\beta$  är lika med:

$$T_{\beta \rightarrow E}^T A T_{\beta \rightarrow E}$$

Anledningen till detta är likheten  $T_{\beta \rightarrow E} [\vec{x}]_{\beta} = \vec{x}$  som ger:

$$\begin{aligned} Q(\vec{x}) &= (\vec{x})^T A \vec{x} = (T_{\beta \rightarrow E} [\vec{x}]_{\beta})^T A T_{\beta \rightarrow E} [\vec{x}]_{\beta} = [\vec{x}]_{\beta}^T T_{\beta \rightarrow E}^T A T_{\beta \rightarrow E} [\vec{x}]_{\beta} = \\ &= [\vec{x}]_{\beta}^T (T_{\beta \rightarrow E}^T A T_{\beta \rightarrow E}) [\vec{x}]_{\beta} \end{aligned}$$

9. **Uppgift.** Betrakta en kvadratisk form  $Q = 3x_1^2 + 5x_1x_2 + 1x_2^2$  och en bas  $\beta = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix} \right\}$ . Bestäm matrisen till  $Q$  i bas  $\beta$ . Bestäm  $Q$  i bas  $\beta$ .

10. **Proposition.** Låt  $A$  vara en  $n \times n$  symmetrisk matris och  $Q$  symmetriske formen ges av  $A$ . Låt  $\beta$  vara en ortonormal bas som består av egenvektorer till  $A$  med egenvärden  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ . Då  $T_{\beta \rightarrow E}$  är ortogonal matris (dvs.  $T_{\beta \rightarrow E}^T = T_{\beta \rightarrow E}^{-1}$ ) och därför matrisen till  $Q$  med avseende på  $\beta$  ges av:

$$T_{\beta \rightarrow E}^T A T_{\beta \rightarrow E} = T_{\beta \rightarrow E}^{-1} A T_{\beta \rightarrow E} = [A]_{\beta} = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{bmatrix}$$

Altså alla kvadratiske former kan diagonaliseras och

- $Q$  är positive definite om och endast om  $\lambda_i > 0$  för alla egenvärden till  $A$ .

- $Q$  är negative definite om och endast om  $\lambda_i < 0$  för alla eigenvärden till  $A$ .
- $Q$  är indefinite om det finns ett eigenvärde  $\lambda_i < 0$  och ett eigenvärde  $\lambda_j > 0$ .

11. **Uppgift.** Betrakta följande symmetriska matriser:

$$A = \begin{bmatrix} 4 & -1 \\ -1 & 4 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 2 & 4 \\ 4 & 3 \end{bmatrix}$$

Bestäm kvadriska former som ges av matriser  $A$  och  $B$ . Bestäm om formerna är positive definite eller negative definite eller indefinite. Diagonalisera formerna.