

# Ekvationslösning

Olof Runborg

Numerisk analys, Matematik, KTH

SF1669, VT 2016

# Fixpunktiterationer

Nedan ges fyra fixpunktiterationer för ekvationen  $x^2 - 5x + 4 = 0$ .

1  $x_{n+1} = \frac{x_n^2 + 4}{5}$

2  $x_{n+1} = 5 - \frac{4}{x_n}$

3  $x_{n+1} = \frac{3x_n^2 - 10x_n + 12}{5}$

4  $x_{n+1} = \frac{x_n^2 - 4}{2x_n - 5}$

Vilka av dem konvergerar mot roten  $x^* = 1$ ?

Vilken konvergerar snabbast?

# Fixpunktiterationer

Vi använder fixpunktiterationer för att hitta roten  $x^* = 1$  till ekvationen  $x^2 - 5x + 4 = 0$ .

Felen  $x_n - 1$  blev:

$$x_0 - 1 = -0.1000000000000000$$

$$x_1 - 1 = 0.0860000000000000$$

$$x_2 - 1 = -0.0643624000000000$$

$$x_3 - 1 = 0.053975431120256$$

$$x_4 - 1 = -0.041432336597434$$

$$x_5 - 1 = 0.034175852387501$$

$$x_6 - 1 = -0.026639888578154$$

$$x_7 - 1 = 0.021737721060597$$

Vilken fixpunktiteration användes?

1  $x_{n+1} = \frac{x_n^2 + 4}{5}$

2  $x_{n+1} = 5 - \frac{4}{x_n}$

3  $x_{n+1} = \frac{3x_n^2 - 10x_n + 12}{5}$

4  $x_{n+1} = \frac{x_n^2 - 4}{2x_n - 5}$

# Linjärisering av vektorvärd funktion

Vad blir linjäriseringen runt punkten  $(x, y) = (1, 1)$  av funktionen

$$\mathbf{F}(x, y) = \begin{pmatrix} x^3 + 3xy^2 \\ e^{x^2-y^3} - 1 \end{pmatrix} ?$$

1

$$\mathbf{L}(x, y) = \begin{pmatrix} -8 + 6x + 6y \\ 2 + x - 3y \end{pmatrix}$$

4

$$\mathbf{L}(x, y) = \begin{pmatrix} -5 + 6x + 3y \\ 1 + 2x - 3y \end{pmatrix}$$

2

$$\mathbf{L}(x, y) = \begin{pmatrix} -8 + 6x + 6y \\ -5 + 2x + 3y \end{pmatrix}$$

5

$$\mathbf{L}(x, y) = \begin{pmatrix} -11 + 9x + 6y \\ 1 + 2x - 3y \end{pmatrix}$$

3

$$\mathbf{L}(x, y) = \begin{pmatrix} -8 + 6x + 6y \\ 1 + 2x - 3y \end{pmatrix}$$

6

$$\mathbf{L}(x, y) = \begin{pmatrix} -12 + 6x + 6y \\ 1 + 2x - 3y \end{pmatrix}$$

# Newton's method for systems

In Newton's method solves the equation

$$\mathbf{F}(\mathbf{x}) = 0, \quad \mathbf{x} \in \mathbb{R}^d, \quad \mathbf{F} : \mathbb{R}^d \mapsto \mathbb{R}^d,$$

with iterations

$$\mathbf{x}_{n+1} = \mathbf{x}_n - D\mathbf{F}(\mathbf{x}_n)^{-1} \mathbf{F}(\mathbf{x}_n).$$

Alternative formulation

$$D\mathbf{F}(\mathbf{x}_n) \delta_n = -\mathbf{F}(\mathbf{x}_n), \quad \mathbf{x}_{n+1} = \mathbf{x}_n + \delta_n.$$

# Exempel

Vi vill lösa systemet

$$\begin{aligned}\tan(x) - \cos(y/2) &= 0, \\ \tan(y) + \sin(x/2) &= 0.\end{aligned}$$

Dvs, här är

$$\mathbf{x} = (x, y), \quad \mathbf{F}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} \tan(x) - \cos(y/2) \\ \tan(y) + \sin(x/2) \end{pmatrix}$$

och Jakobianmatrisen

$$D\mathbf{F}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} \frac{1}{\cos^2(x)} & \frac{1}{2} \sin(y/2) \\ \frac{1}{2} \cos(x/2) & \frac{1}{\cos^2(y)} \end{pmatrix}.$$

# Iteration 1

Tag startgissning  $\mathbf{x}_0 = (0, 0)$  och beräkna  $\mathbf{x}_1$  via

$$D\mathbf{F}(\mathbf{x}_0)\delta_0 = -\mathbf{F}(\mathbf{x}_0), \quad \mathbf{x}_1 = \mathbf{x}_0 + \delta_0 = \delta_0.$$

Med

$$\mathbf{F}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} \tan(x) - \cos(y/2) \\ \tan(y) + \sin(x/2) \end{pmatrix}, \quad D\mathbf{F}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} \frac{1}{\cos^2(x)} & \frac{1}{2} \sin(y/2) \\ \frac{1}{2} \cos(x/2) & \frac{1}{\cos^2(y)} \end{pmatrix},$$

får vi

$$\mathbf{F}(0, 0) = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad D\mathbf{F}(0, 0) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 \end{pmatrix}.$$

Det ger

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 \end{pmatrix} \delta_0 = -\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \mathbf{x}_1 = \delta_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\frac{1}{2} \end{pmatrix}.$$

## Iteration 2

Utgå från  $\mathbf{x}_1 = (1, -0.5)$  och beräkna  $\mathbf{x}_2$  via

$$D\mathbf{F}(\mathbf{x}_1)\delta_1 = -\mathbf{F}(\mathbf{x}_1), \quad \mathbf{x}_2 = \mathbf{x}_1 + \delta_1.$$

Vi får nu

$$\mathbf{F}(1, -0.5) \approx \begin{pmatrix} 0.5885 \\ -0.0669 \end{pmatrix}, \quad D\mathbf{F}(1, -0.5) \approx \begin{pmatrix} 3.4255 & -0.1237 \\ 0.4388 & 1.2984 \end{pmatrix}.$$

Det ger

$$\begin{pmatrix} 3.4255 & -0.1237 \\ 0.4388 & 1.2984 \end{pmatrix} \delta_1 = -\begin{pmatrix} 0.5885 \\ -0.0669 \end{pmatrix} \Rightarrow \delta_1 \approx \begin{pmatrix} -0.1679 \\ 0.1082 \end{pmatrix}$$

och

$$\mathbf{x}_2 = \mathbf{x}_1 + \delta_1 \approx \begin{pmatrix} 0.8321 \\ -0.3918 \end{pmatrix}.$$

# Iterationer 3+

På samma sätt får vi sedan

$n$	$\mathbf{x}_n$	$\delta_n$	$ \delta_n $
0	0.0000 0.0000	1.0000 -0.5000	1.118033988749895
1	1.0000 -0.5000	-0.1679 0.1082	0.199756575211809
2	0.8321 -0.3918	-0.0519 0.0279	0.058938986250718
3	0.7802 -0.3638	-0.0030 0.0017	0.003469590162057
4	0.7772 -0.3622	-0.0000 0.0000	0.000010472286429
5	0.7772 -0.3622	-0.0000 0.0000	0.000000000093775

Vi avbryter när  $|\delta_n|$  tillräckligt litet.

Notera kvadratiska konvergensen.

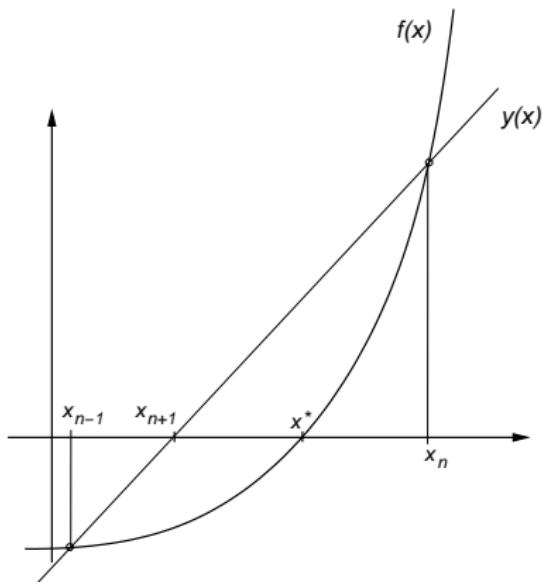
# Sekantmetoden

$$x_{n+1} = x_n - f(x_n) \frac{x_n - x_{n-1}}{f(x_n) - f(x_{n-1})}$$

- Använder både  $x_n$  och  $x_{n-1}$  för att beräkna  $x_{n+1}$ .
- Approximerar derivatan i Newton med

$$f'(x_n) \approx \frac{f(x_n) - f(x_{n-1})}{x_n - x_{n-1}}.$$

- Konvergensordning  $p \approx 1.6$ .
- För skalära ekvationer.



# Intervalhalveringsmetoden (bisection method)

Starta från interval [ $a, b$ ] där  $f(a)$  och  $f(b)$  olika tecken

- ➊ Gissa på intervallets mittpunkt  
 $x = (a + b)/2.$
- ➋  $f(a)$  och  $f(x)$  har olika tecken  $\Rightarrow$   
byt interval  $[a, b] \mapsto [a, x]$ .
- ➌  $f(b)$  och  $f(x)$  har olika tecken  $\Rightarrow$   
byt interval  $[a, b] \mapsto [x, b]$ .
- ➍ Upprepa 1-3 till  $|b - a|$  tillräckligt litet.
  - Robust,  $a, b$  kan vara långt från  $x^*$
  - Linjär konvergens
  - För skalära ekvationer.

