



KTH Teknikvetenskap

## SF1624 Algebra och geometri Koncepttentamen

Skrivtid: 3 timmar

Tillåtna hjälpmedel: inga

Examinator: Tilman Bauer

Tentamen består av sex uppgifter som vardera ger maximalt sex poäng.

Del A på tentamen utgörs av de två första uppgifterna. Till antalet erhållna poäng från del A adderas dina bonuspoäng. Poängsumman på del A kan dock som högst bli 12 poäng. Bonuspoängen beräknas automatiskt. Antal bonuspoäng framgår från resultatsidan.

De två följande uppgifterna utgör del B och de två sista uppgifterna del C, som främst är till för de högre betygen.

Betygsgränserna vid tentamen kommer att ges av

Betyg	A	B	C	D	E	Fx
Total poäng	27	24	21	18	16	15
varav från del C	6	3	-	-	-	-

För full poäng på en uppgift krävs att lösningen är väl presenterad och lätt att följa. Det innebär speciellt att införda beteckningar ska definieras, att den logiska strukturen tydligt beskrivs i ord eller symboler och att resonemangen är väl motiverade och tydligt förklarade. Lösningar som allvarligt brister i dessa avseenden bedöms med högst tre poäng.

---

### DEL A

1. De tre planen med ekvationerna  $x - 2y + z = 4$ ,  $x + y + z = 2$  och  $x + z = 6$  skär varandra parvis i tre olika linjer i rummet.

(a) Bestäm parameterformen för minst två av dessa linjer. **(3 p)**

(b) Avgör om de tre linjerna skär varandra i en punkt. **(3 p)**

2. Betrakta följande matris:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ -1 & -2 \end{bmatrix}$$

(a) Bestäm en  $2 \times 2$ -matris  $S$  så att  $S^{-1}AS$  är en diagonalmatris. **(3 p)**

(b) Bestäm  $A^{999}$ . **(3 p)**

---

## DEL B

3. Matrisen till den linjära avbildningen  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  med avseende på basen  $\mathfrak{B} = \left(\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \end{bmatrix}\right)$  är

$$\begin{bmatrix} -1 & 11 \\ 2 & -8 \end{bmatrix}.$$

- (a) Beräkna standardmatrisen till  $f$ . **(4 p)**  
 (b) Beräkna matrisen till  $f$  med avseende på basen  $\mathfrak{B}' = \left(\begin{bmatrix} 0 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}\right)$ . OBS: Jämför baserna noggrant så att du kan slippa beräkningar. **(2 p)**
4. Vid en mätning av två storheter har vi fått följande mätvärden

$$\begin{array}{c|cccc} I \text{ (mA)} & 0 & 2 & 4 & 6 \\ \hline U \text{ (mV)} & 1 & 7 & 8 & 10 \end{array}$$

Två forskare tvistar om det finns ett linjärt samband  $U = RI$ , eller om det krävs en konstantterm för att förklara sambandet,  $U = RI + U_0$ .

- (a) Ställ upp de två minsta-kvadratproblem som fås från de givna mätdata för att bestämma de okända parametrarna i de två modellerna. **(3 p)**  
 (b) Lös minsta-kvadratproblemen och formulera adekvata slutsatser. **(2 p)**  
 (c) Förklara varför minsta-kvadratavvikelsen säkerligen är mindre i det andra fallet. **(1 p)**

## DEL C

5. Låt  $A$  vara en  $(n \times n)$ -matris och  $Q(x) = x^T(A^T A)x$  den kvadratiske formen definierad av den symmetriska matrisen  $A^T A$ .
- (a) Visa att  $Q$  är positivt semidefinit oavsett valet av  $A$ . **(3 p)**  
 (b) Visa eller vederlägg: Om  $A$  är inverterbar så är  $Q$  positivt definit. **(3 p)**
6. Visa att det för  $2 \times 2$ -matriser  $A$  gäller att om  $A^k = 0$ , för något heltal  $k > 2$ , så är också  $A^2 = 0$ . **(6 p)**