

TENTAMEN, DEL 1  
**SF1524**GRUNDLÄGGANDE NUMERISKA METODER OCH PROGRAMMERING  
Onsdag 7 juni 2017 kl 8.00-11.00**Namn:** .....**Personnummer:**..... **Program och årskurs:** .....

Max antal poäng är 20. Gränsen för godkänt/betyg E är 12 poäng. Endast ett korrekt svar per uppgift. Om denna del av tentamen (del 1) blir godkänd så rättas även del 2, vilket ger möjlighet till högre betyg.

**Inga hjälpmmedel är tillåtna** (ej heller miniräknare).

Skriv svaren på dessa papper. Skriv namn och personnummer på varje sida.

- 1.** Ekvationen  $1 - x + x^2/4 + 3x^3/2 - 3x^4/4 = 0$  har en rot nära -1 och en rot nära 2.

- (2p) a. En iteration med Newtons metod och startgissning  $x_0 = 1$  ger  $x_1$  lika med:

- |                              |                            |                               |                               |
|------------------------------|----------------------------|-------------------------------|-------------------------------|
| <input type="checkbox"/> 1/2 | <input type="checkbox"/> 1 | <input type="checkbox"/> 0    | <input type="checkbox"/> -3/2 |
| <input type="checkbox"/> -1  | <input type="checkbox"/> 2 | <input type="checkbox"/> -1/2 | <input type="checkbox"/> 1/2  |

- (1p) b. Om vi fortsätter iterera med Newtons metod

- |   |
|---|
| <input type="checkbox"/> konvergerar metoden mot roten nära -1          |
| <input type="checkbox"/> konvergerar metoden mot roten nära 2           |
| <input type="checkbox"/> metoden konvergerar inte mot någon av rötterna |

- 2.** Differentialekvationssystemet

$$\frac{d^2y}{dt^2} = z \frac{dy}{dt} + z^2 + t - 3, \quad \frac{dz}{dt} = -y + 2 \frac{dy}{dt} - 1$$

skrivs om som ett system av  $n$  st första ordningens differentialekvationer.

- (1p) a) Vad blir  $n$ ?

- |                            |                            |                            |                            |  |
|----------------------------|----------------------------|----------------------------|----------------------------|--|
| <input type="checkbox"/> 2 | <input type="checkbox"/> 3 | <input type="checkbox"/> 4 | <input type="checkbox"/> 5 | <input type="checkbox"/> Det är omöjligt att säga. |
|----------------------------|----------------------------|----------------------------|----------------------------|--|

- (1p) b) Om Eulers metod används för att lösa systemet, hur många begynnelsevärden krävs?

- |                            |                            |                            |                            |  |
|----------------------------|----------------------------|----------------------------|----------------------------|--|
| <input type="checkbox"/> 2 | <input type="checkbox"/> 3 | <input type="checkbox"/> 4 | <input type="checkbox"/> 5 | <input type="checkbox"/> Det är omöjligt att säga. |
|----------------------------|----------------------------|----------------------------|----------------------------|--|

- (2p) 3. Givet funktionen  $f(x) = x^4 + 3x^2$  där  $x = 1 \pm 0.03$ . Hur stor är osäkerheten i  $f$ ?

<input type="checkbox"/> 0.03	<input type="checkbox"/> 0.12
<input type="checkbox"/> 0.06	<input type="checkbox"/> 0.3
<input type="checkbox"/> 0.1	<input type="checkbox"/> 0.5

4. Funktionen nedan är given.

```
function y = foo(x, a)
while a < 3
    a = a + 4;
end
for i=1:2
    if a > x
        a = a - 1;
    else
        x = x - 1;
    end
end
y = a - x;
```

- (2p) Resultatet av anropet `foo(12, 1)` blir

<input type="checkbox"/> -1	<input type="checkbox"/> 1	<input type="checkbox"/> 5	<input type="checkbox"/> -5
<input type="checkbox"/> 12	<input type="checkbox"/> -11	<input type="checkbox"/> 10	<input type="checkbox"/> 12

5. Mätpunkterna nedan skall anpassas till ekvationen  $a \cdot \sin(x) + b \cdot \cos(x) = y$

x	0	$\pi / 2$	$\pi$
y	1	1.5	0.4

med minsta kvadratmetoden. Det leder till det överbestämda ekvationssystemet  $A\mathbf{c} \approx \mathbf{y}$  där kolumnvektorn  $\mathbf{c}$  ska bestämmas.

- (1p) a. Vilken dimension får matrisen  $A$  (rader  $\times$  kolumner)?

<input type="checkbox"/> $2 \times 2$	<input type="checkbox"/> $2 \times 4$	<input type="checkbox"/> $3 \times 2$
<input type="checkbox"/> $2 \times 3$	<input type="checkbox"/> $3 \times 1$	<input type="checkbox"/> $3 \times 3$

- (2p) b. Vad blir  $a$  och  $b$ ?

<input type="checkbox"/> $a = 1$ och $b = 1.5$	<input type="checkbox"/> $a = 1.5$ och $b = 1$
<input type="checkbox"/> $a = 1$ och $b = 0.4$	<input type="checkbox"/> $a = 0.4$ och $b = 1$
<input type="checkbox"/> $a = 1.5$ och $b = 0.3$	<input type="checkbox"/> $a = 0.3$ och $b = 1.5$
<input type="checkbox"/> $a = 1.5$ och $b = 0.4$	<input type="checkbox"/> $a = 0.4$ och $b = 1.5$

**6. Integralen**

$$\int_{-1}^2 \frac{2}{x^2 + 2} dx$$

approximeras med trapetsregeln.

- (2p) **a)** Vad blir det approximativa värdet om steglängden  $h = 1$ ?

0     1/6     2/3     5/3     13/6     17/6

- (1p) **b)** Om diskretiseringssfelet i **a)** (när  $h=1$ ) betecknas med  $e$ . Hur stort blir diskretiseringssfelet om integrationsintervallet delas in i 12 delintervall?

$e/2$       $e/4$       $e/8$       $e/16$       $e/32$       $e/64$

- 7.** En iterativ metod har används till att lösa den ickelinjära ekvationen  $e^x - x \cos(x) = 0$ . Tabellen nedan visar felet  $e_i$  vid iteration i

$i$	1	2	3
$e_i$	$2.40 \cdot 10^{-2}$	$2.33 \cdot 10^{-4}$	$2.22 \cdot 10^{-8}$

Vilken konvergensordning har metoden?

<input type="checkbox"/> 1	<input type="checkbox"/> 4
<input type="checkbox"/> 2	<input type="checkbox"/> 5
<input type="checkbox"/> 3	<input type="checkbox"/> 6

**8. Givet tabellen nedan**

$x$	2	4	7
$y(x)$	4	5	2

- (2p) **a.** Skatta  $y(5)$  med styckvis linjär interpolation. Vad blir skattningen av  $y(5)$ ?

<input type="checkbox"/> 5	<input type="checkbox"/> 3	<input type="checkbox"/> 1
<input type="checkbox"/> 4	<input type="checkbox"/> 2	<input type="checkbox"/> 0

- (1p) **b.** Rungefenomen kan uppträda när man

- interpolerar med en andragradspolynom
- interpolerar med polynom av hög grad genom ekvidistanta punkter
- använder styckvis linjär interpolation
- använder fler datapunkter än det interpolerande polynomets grad
- använder minsta kvadratmetoden