

11 Sammanfattning av kommandon

11.1 Användbara kommandon i Control System Toolbox

<code>tf</code>	System på överföringsfunktionsform
<code>ss</code>	System på tillståndsform
<code>pole</code>	Poler
<code>step</code>	Stegsvar
<code>tzero</code>	Nollställen
<code>feedback</code>	Återkoppling
<code>nyquist</code>	Nyquistdiagram
<code>bode</code>	Bodediagram
<code>bodemag</code>	Bodediagrammets amplitudkurva
<code>sigma</code>	Generalisering av bodemag
<code>margin</code>	Bodediagram och stabilitetsmarginaler
<code>rlocus</code>	Rotort
<code>lsim</code>	Simulering med godtycklig insignal
<code>place</code>	Polplacerande tillståndsåterkoppling
<code>lqr</code>	Linjärvadratisk tillståndsåterkoppling
<code>ctrb</code>	Styrbarhetsmatris
<code>obsv</code>	Observerbarhetsmatris
<code>ltiview</code>	Startar LTI Viewer
<code>pzmap</code>	Pol-nollställediagram
<code>minreal</code>	Förkortning av gemensamma faktorer
<code>sisotool</code>	Grafiskt gränssnitt

11.2 Användbara MATLAB-kommandon

<code>abs</code>	Absolutbelopp
<code>eig</code>	Egenvärden
<code>conv</code>	Polynommultiplikation
<code>det</code>	Determinant
<code>diag</code>	Diagonalmatris
<code>imag</code>	Imaginär del
<code>inv</code>	Matrisinvers
<code>real</code>	Realdel
<code>roots</code>	Rötter till polynom
<code>grid</code>	Nät i figurer
<code>hold</code>	Frysning av figur
<code>loglog</code>	Diagram i log-log skala
<code>plot</code>	Diagram i linjär skala
<code>cd</code>	Byte av bibliotek
<code>dir</code>	Listning av bibliotek
<code>clear</code>	Radering av variabler och funktioner i arbetsminnet
<code>load</code>	Inläsning av variabler från fil
<code>save</code>	Lagring av variabler på fil
<code>who</code>	Listning av variabler i arbetsminnet
<code>helpdesk</code>	Startar HTML-baserad hjälpfunktion