

SINUS – IN SINUS – UT

$$\begin{aligned} x(t) &= \cos(2\pi f_0 t) \\ x(t) &= e^{j2\pi f_0 t} \end{aligned} \rightarrow \boxed{H(f)} \rightarrow \begin{aligned} y(t) &= A_H \cos(2\pi f_0 t + \varphi_H) \\ y(t) &= H(f_0) e^{j2\pi f_0 t} \\ &= A_H e^{j(2\pi f_0 t + \varphi_H)} \end{aligned}$$



KTH Electrical Engineering

Förstärkning $A_H = |H(f_0)|$

Fasförskjutning $\varphi_H = \angle\{H(f_0)\}$

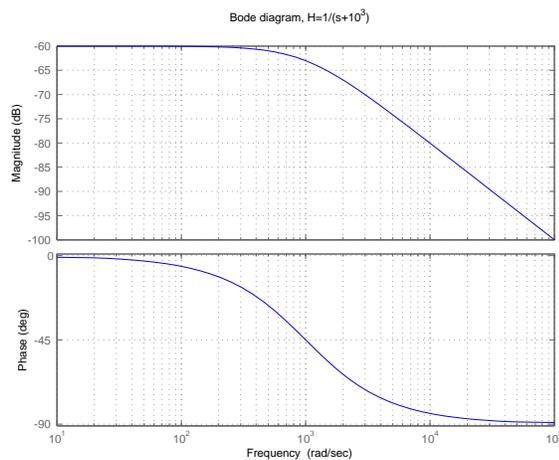
Specialfall, konstant signal ($f = 0$): $x(t) = C \implies y(t) = H(0)C$
 \implies "Statisk förstärkning" ("static gain") = $H(0)$

BODE-DIAGRAM

Ofta ritas $|H(f)|$ i dB-skala mot frekvensen i log-skala. Kallas **Bode-diagram**. På samma sätt plottas ofta $\angle\{H(f)\}$ mot frekvensen.



KTH Electrical Engineering



TOLKNING, BODE



$$Y(f) = X(f)H(f)$$

$$\iff$$

$$\begin{cases} 20 \log_{10}|Y(f)| = 20 \log_{10}|X(f)| + 20 \log_{10}|H(f)| \\ \angle\{Y(f)\} = \angle\{X(f)\} + \angle\{H(f)\} \end{cases}$$

HUR PLOTTA SYSTEMEGENSKAPER I MATLAB



```
s=tf('s'); % Skapa överföringsfunktion motsv. H(s)=s.  
H=(s-1)/(s^2-0.2*s+0.8) % Skapa annan överföringsfunktion.  
H=tf([1, -1],[1, -0.2, 0.8]) % Alt., ange koeff. i B(s),A(s)  
pzplot(H) % Pol-/nollställediagram  
bode(H) % Bode-diagram  
impulse(H) % Impulssvar  
step(H) % Stegsvär
```

Testa själva, med dessa samt zeropole_demo från hemsidan!

HUR SKISSA BODE-DIAGRAM?

$$H(s) = C \frac{(s - n_1)(s - n_2) \dots (s - n_N)}{(s - p_1)(s - p_2) \dots (s - p_M)}$$

Nollställen: n_1, n_2, \dots, n_N .

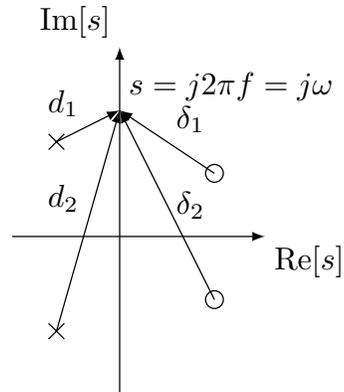
Poler: p_1, p_2, \dots, p_M .



KTH Electrical Engineering

$$|H(\omega)| = |C| \frac{\overbrace{|j\omega - n_1|}^{\delta_1} \overbrace{|j\omega - n_2|}^{\delta_2} \dots \overbrace{|j\omega - n_N|}^{\delta_N}}{\underbrace{|j\omega - p_1|}_{d_1} \underbrace{|j\omega - p_2|}_{d_2} \dots \underbrace{|j\omega - p_M|}_{d_1}}$$

$$= |C| \frac{\delta_1 \delta_2 \dots \delta_N}{d_1 d_2 \dots d_M}$$



APPROXIMATION FÖR ENKEL REELL POL

$$H(s) = \frac{1}{s + \alpha}, \quad \alpha > 0$$

$$20 \log_{10} |H(\omega)| \approx \begin{cases} -20 \log_{10}(\alpha) & \omega \ll \alpha \\ -20 \log_{10}(\omega) & \omega \gg \alpha \end{cases}$$



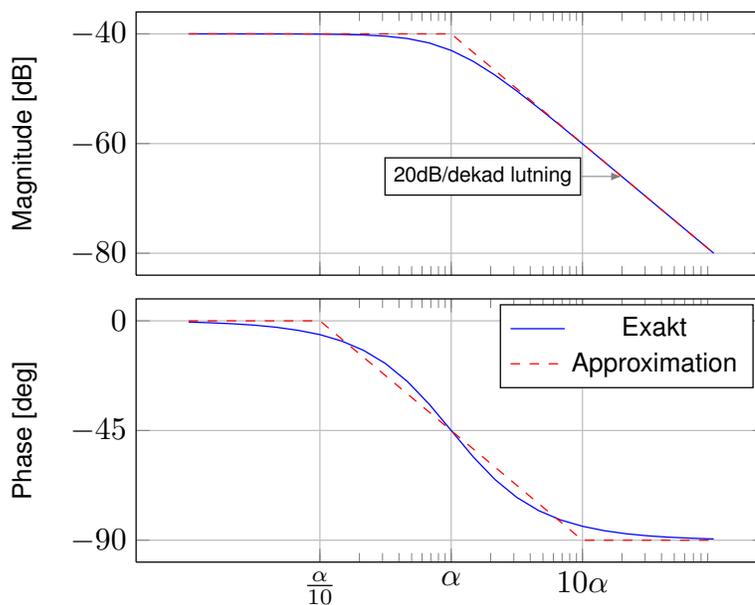
KTH Electrical Engineering

$$\angle \{H(\omega)\} \approx \begin{cases} 0 & \omega < \alpha/10 \\ \text{rät linje däremellan} & \alpha/10 \leq \omega < 10\alpha \\ -\pi/2 & \omega \geq 10\alpha \end{cases}$$

APPROXIMATION FÖR ENKEL REELL POL



KTH Electrical Engineering



Signaler & System II

7

Föreläsning 7

BODE, 2 KOMPLEXVÄRDA POLER, $p_{1,2} = -\lambda \pm j\omega_0$

$$H(s) = \frac{1}{(s + \lambda + j\omega_0)(s + \lambda - j\omega_0)}, \quad \lambda > 0$$

$$20 \log_{10} |H(\omega)| \approx \begin{cases} -40 \log_{10}(|p_1|) = -20 \log_{10}(\lambda^2 + \omega_0^2) & \omega \ll |p_1| \\ -40 \log_{10}(\omega) & \omega \gg |p_1| \end{cases}$$



KTH Electrical Engineering

$$\angle \{H(\omega)\} \approx \begin{cases} 0 & \omega \ll |p_1| \\ -\pi/2 & \omega = |p_1| \\ -\pi & \omega \gg |p_1| \end{cases}$$

- Topp vid $\omega \approx \omega_0$!
- Höjd och bredd på toppen beror på λ !
- Lutningen för höga frekvenser motsvarar -20dB/dekad per pol!

Signaler & System II

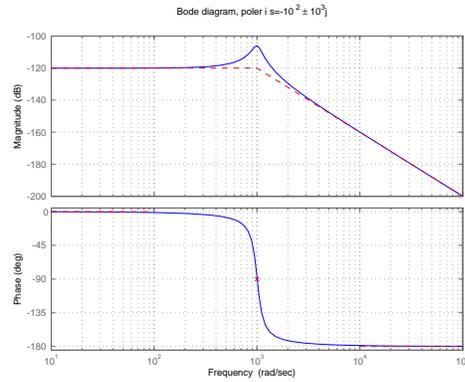
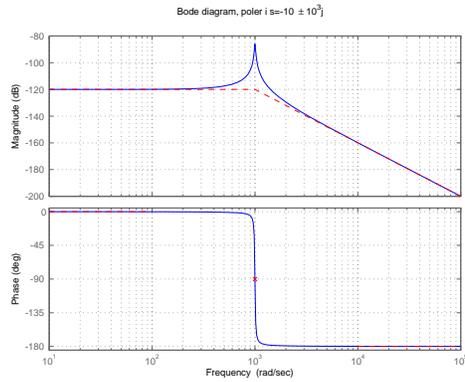
8

Föreläsning 7

2 KOMPLEXVÄRDA POLER, $p_{1,2} = -\lambda \pm j\omega_0$

Exampel, poler i $-10 \pm 1000j$

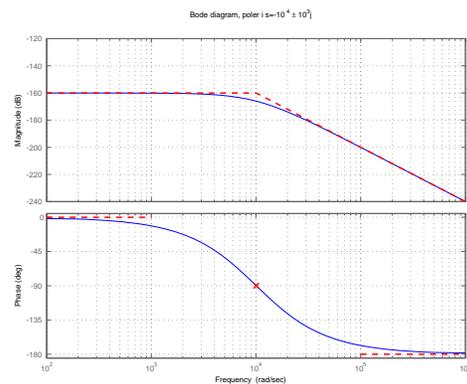
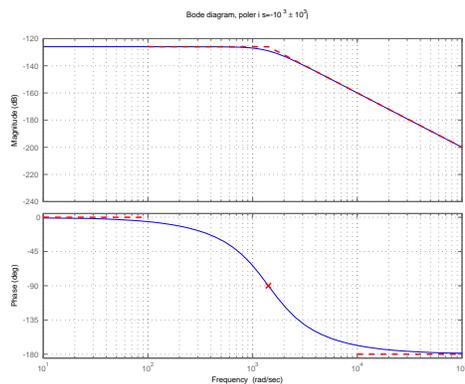
Exampel, poler i $-100 \pm 1000j$



2 KOMPLEXVÄRDA POLER, $p_{1,2} = -\lambda \pm j\omega_0$

Exampel, poler i $-1000 \pm 1000j$

Exampel, poler i $-10000 \pm 1000j$



HUR SKISSA FASKURVAN?

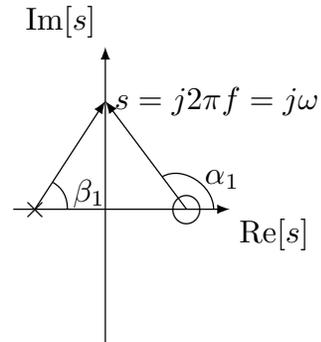
$$H(s) = C \frac{(s - n_1)(s - n_2) \dots (s - n_N)}{(s - p_1)(s - p_2) \dots (s - p_M)}$$

Nollställen: n_1, n_2, \dots, n_N .

Poler: p_1, p_2, \dots, p_M .



$$\begin{aligned} \angle[H(\omega)] &= \angle[C] + \underbrace{\angle[j\omega - n_1]}_{\alpha_1} + \dots + \underbrace{\angle[j\omega - n_N]}_{\alpha_N} \\ &\quad - \underbrace{\angle[j\omega - p_1]}_{\beta_1} - \dots - \underbrace{\angle[j\omega - p_M]}_{\beta_M} \\ &= \angle[C] + \alpha_1 + \dots + \alpha_N \\ &\quad - \beta_1 - \dots - \beta_M \end{aligned}$$



FASKARAKTÄRISTIK



- Filter med **linjär fas**, $\angle\{H(f)\} = -Kf$ ger samma tidsfördröjning $T = K/(2\pi)$ för alla frekvenskomponenter.
- **Grupplöptid** $\tau(f) = -\frac{1}{2\pi} \frac{\partial}{\partial f} \angle\{H(f)\} = -\frac{\partial}{\partial \omega} \angle\{H(\omega)\}$ anger tidsfördröjningen för frekvenskomponenter med frekvens f .